

6.3 1階線形微分方程式

一般形

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x) \quad \text{—————} (*)$$

$Q(x) = 0$ の場合を " 齊次方程式 "

$Q(x) \neq 0$ " 非齊次方程式 "

(1) 齊次方程式

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = 0$$

変数分離より、

$$\frac{dy}{y} = -P(x) dx$$

積分して、

$$\int \frac{dy}{y} = -\int P(x) dx + C$$

$$\therefore \log y = -\int P(x) dx + C$$

$$\therefore y = A e^{-\int P(x) dx}$$

(2) 非斉次方程式 ← 齊次の解き方を利用して、定数変化法と
いうのを使う。

A を x の関数としておく。

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)$$

$$y = A(x) \cdot e^{-\int P(x) dx}$$

(*) に代入すると、

$$\left(A'(x) \cdot e^{-\int P(x) dx} - A(x) P(x) e^{-\int P(x) dx} \right) + P(x) A(x) e^{-\int P(x) dx} = Q(x)$$

$$\therefore A'(x) e^{-\int P(x) dx} = Q(x)$$

$$\therefore A'(x) = Q(x) \cdot e^{\int P(x) dx}$$

積分して、

$$A(x) = \int Q(x) \cdot e^{\int P(x) dx} + C$$

よって、

$$y = e^{-\int P(x) dx} \left(\int Q(x) e^{\int P(x) dx} + C \right)$$

(例) $\frac{dy}{dx} = -xy - x \rightarrow P(x) = x$ ため、
 $Q(x) = -x$

$$y = e^{-\int x dx} \left(\int (-x) e^{\int x dx} + C \right)$$

$$= e^{-\frac{1}{2}x^2} \left(\int (-x) e^{\frac{1}{2}x^2} + C \right)$$

$$= e^{-\frac{1}{2}x^2} \left(-e^{\frac{1}{2}x^2} + C \right)$$

これはよく考えないとだめ。

6.4 高階線形微分方程式

$$P_n(x)y^{(n)} + P_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + P_1(x)y' + P_0(x)y = Q(x)$$

(1) 斉次方程式

n 個の独立な特解を y_1, y_2, \dots, y_n とすると、
一般解は、

$$y(x) = C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x) + \dots + C_n y_n(x)$$

非斉次の場合は、非斉次方程式の特解を加える。

(例) ○ 定数係数の斉次線形微分方程式

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$$

$y \equiv e^{\lambda x}$ とおいて代入

$$a_n \lambda^n + a_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + a_1 \lambda + a_0 = 0$$

特性方程式

- λ の
 この方程式の解が全て異なるとき、
 $y = e^{\lambda_1 x}, e^{\lambda_2 x}, \dots, e^{\lambda_n x}$ が独立な特解を与えている。
 一般解は、これらの線形和として、

$$y(x) = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x} + \dots + C_n e^{\lambda_n x}$$

- m 重解 ($\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_m$) があるときは、

$$y = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 x e^{\lambda_2 x} + C_3 x^2 e^{\lambda_3 x} + \dots + C_m x^{m-1} e^{\lambda_m x} + C_{m+1} e^{\lambda_{m+1} x} + \dots + C_n e^{\lambda_n x}$$

証明は十分条件は
かんたんらしい。

(例) ばねによる運動

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx$$

$$\ddot{x} + \frac{k}{m} x = 0$$

$$\frac{k}{m} = \omega^2 \text{ とおく。}$$

$$\ddot{x} + \omega^2 x = 0$$

$$x = e^{\lambda t} \text{ とおいて代入}$$

$$\lambda^2 + \omega^2 = 0 \quad \leftarrow \text{特性方程式}$$

$$\therefore \lambda = \pm i\omega$$

独立な解は、

$$x = e^{i\omega t}, e^{-i\omega t}$$

一般解は、

$$x = C_1 e^{i\omega t} + C_2 e^{-i\omega t}$$

これは、

$$x = C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t \quad \text{に一致する。}$$

解を以前は三角関数
と仮定したが、三角関数
だけかどうかわからない
よね？

(2階斉次線形微分方程式)

※ オイラーの公式

$$e^{ix} = A \cos x + B \sin x \quad \text{とおくと、} \quad \text{--- (1)}$$

微分して、

$$i e^{ix} = -A \sin x + B \cos x \quad \text{--- (2)}$$

①, ② に $x=0$ を入れると、

$$1 = A, \quad i = B$$

よって、

$$e^{ix} = \cos x + i \sin x$$

$$\left(\begin{array}{l} \cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2} \\ \sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i} \end{array} \right)$$

7章
振動
7.1 単振動

$$m\ddot{x} = -kx$$

$$x = e^{i\omega t} \quad \text{とすると、}$$

$$-m\omega^2 e^{i\omega t} = -k e^{i\omega t}$$

$$\therefore \omega^2 = \frac{k}{m}$$

$$\therefore \omega = \pm \sqrt{\frac{k}{m}} \equiv \pm \omega_0 \quad \text{とおく。}$$

ω_0 を "固有振動数" といい、
そのときの振動を、"固有振動" という。

周期

$$T = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

一般解

$$\begin{aligned} x &= C_1 e^{i\omega_0 t} + C_2 e^{-i\omega_0 t} \\ &= C_1' \cos \omega_0 t + C_2' \sin \omega_0 t \\ &= A \cos(\omega_0 t + \alpha) \end{aligned}$$

A : 振幅

α : 初期位相